# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-083142

(43)Date of publication of application: 21.03.2000

(51)Int.CI.

1/04 HO4N HO4N 1/10 HO4N

(21)Application number: 10-251358

(71)Applicant: MINOLTA CO LTD

(22)Date of filing:

04.09.1998

(72)Inventor: SHIRATA ATSUSHI

WAKAYAMA MASAHIDE MORO FUMINORI

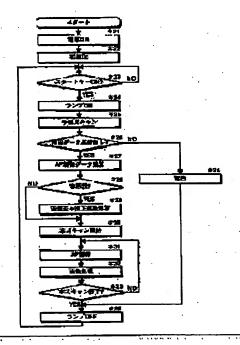
OBAYASHI KUNIAKI YONEYAMA TAKESHI

# (54) READER

# (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED. To obtain an accurate image depending on the property of an object by an image reader by applying image distortion correction to an object that is a book and not applying image distortion correction to an object other than a book

SOLUTION: Whether or not an object placed on an original photographing platen is a book is identified based on shape data of the object, and in the case that the object is identified to be a book (YES in #28), a mode where image distortion is automatically corrected is selected (#29) and image distortion is corrected (#32). When it is discriminated that the object is other than a book (NO in #28), no image distortion corrected is applied.



# **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision

of rejection] [Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection] [Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-83142 (P2000-83142A)

(43)公開日 平成12年3月21日(2000.3.21)

(51) Int.CL7	設別記号			FI		<del>7-73- *(参考</del> )			
H04N	1/04	106		H04N	1/04	106	Z 5	5 C O 7 2	
	1/10				1/387		5 C 0		
	1/107				1/10				
	1/387				0				
· .			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	<b>審查論</b> 求	未請求	耐求項の数2	OL	(全 10 頁)	
(21) 出願書号	(21) 出願者号 特願平10-251358		. (1)	(71) 出頭人	人 000006079 ミノルタ株式会社				
(22) 出題日	2) 出題日 平成10年9月4日(1998.9.4)		ミノルク保み会社 大阪府大阪市中央区安土町二丁目 3 番13号						

(72) 発明者 白田 敦

大阪市中央区安土町二丁目3番13号 大阪

国際ビル ミノルタ株式会社内

若山 雅英 (72)発明者

大阪市中央区安土町二丁目3番13号 大阪

国際ビル ミノルタ株式会社内

(74)代理人 100084375

弁理士 板谷 康夫

大阪国際ビル

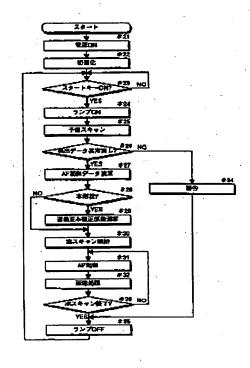
最終頁に続く

### (54) 【発明の名称】 読み取り装置

# (57) 【要約】

【課題】 画像読み取り装置において、被写体が本の場 合には、画像歪み補正を行い、被写体が本以外の場合に は、画像歪み補正を行わないようにすることができるよ うにして、被写体の性質に応じた正確な画像を得る。

【解決手段】 被写体の形状データに基づいて、撮影台 上に載置された被写体が本であるか否かを識別し、本で あると識別されたときには(#28でYES)、自動的 に画像歪みの補正を行うモードを選択し(#29)、画 像亜み補正を行う(#32)。また、被写体が本以外で あると識別されたときには(#28でNO)、画像歪み 補正を行わない。



# 【特許請求の範囲】

【請求項1】 被写体を載置する撮影台と、 前記撮影台上に載置された被写体を読み取る撮像素子 と

前記被写体の像を前記機像案子に結像させる機像レンズ と、

前記掘影台上に載置された被写体の高さデータを検出す る高さ検出手段と、

前記高さ検出手段により検出された被写体の高さデータ に基づいて、前記機像レンズの焦点合わせを行いながら 前記機像素子による光学的走査を行う制御手段と、

被写体の高さ変化に起因した前記操像素子による読み取りデータの歪みを補正する歪み補正手段と、

前記歪み補正手段によるデータ歪みの補正を行うか否か を選択する選択手段とを備えたことを特徴とする読み取り装置。

【請求項2】 前記撮影台上に載置された被写体の形状 データを検出する形状検出手段と、

前記形状検出手段により検出された形状データに基づいて、前記提影台上に載置された被写体が本であるか否かを識別する被写体識別手段とをさらに備え、

前記選択手段は、前記被写体識別手段により被写体が本であると識別されたときには画像歪みの補正を行うモードを選択し、被写体が本以外であると識別されたときには画像歪みの補正を行わないモードを選択することを特徴とする請求項1に記載の読み取り装置。

### 【発明の詳細な説明】

## [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、読み取り装置に係わり、特に、各種の被写体を撮影台上に載置して撮影を行う読み取り装置における読み取りデータの補正に関するものである。

#### [0002]

【従来の技術】従来の被写体上向きセット型の読み取り 装置において、本などの厚みのある原稿を読み取った場合に、主走査方向の高さの違いから読み取りデータ中に 行曲がりが発生し、また、副走査方向の原稿の傾斜から 読み取りデータ中に文字縮みが発生する。これらのデータ中の歪みを補正するために、被写体である原稿の読み取り前に原稿の高さを検出し、この高さデータに基づいて、データ出力時にデータの愛みを補正するようにしものがある。また、読み取りピッチを補正するようにしたものが知られている(例えば、特開昭62-11435 57号公報参照)。さらにまた、読み取り時の原稿の曲がり具合に応じて読み取りデータの副走査方向の伸長処理を行うようにしたものが知られている(例えば、特開 平3-117965号公報参照)。

### [0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記の

いずれの読み取り装置を用いても、本以外の被写体、すなわち遺跡物や脚器などの立体物を読み取った場合に、 読み取ったデータに対して、行曲がり、文字縮み等の本用のデータ歪み補正が働いてしまい、これらの被写体の正確な形状を得られないという問題があった。

【0004】本発明は、上述した問題点を解決するためになされたものであり、被写体が本の場合には、データ歪み補正を行い、被写体が本以外の場合には、データ歪み補正を行わないようにすることができるようにして、被写体の性質に応じた正確なデータを得ることが可能な読み取り装置を提供することを目的とする。

#### [0005]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するために本発明は、被写体を載置する摄影台と、摄影台上に載置された被写体を読み取る摄像素子と、被写体の像を影像素子に結像させる撮像レンズと、摄影台上に載置された被写体の高さデータを検出する高さ検出手段と、高さ検出手段により検出された被写体の高さデータに基づいて、振像レンズの焦点合わせを行いながら摄像案子による光学的走査を行う制御手段と、被写体の高さ変化に起因した撮像素子による読み取りデータの歪みを補正する歪み補正手段と、歪み補正手段によるデータの歪み補正を行うか否かを選択する選択手段とを備えたものである。

【0006】上記構成においては、選択手段を用いて歪み補正手段によるデータの歪み補正を行うか否かを選択することができるので、被写体が本の場合には、高さ検出手段により検出された高さデータに基づいて歪み補正を行い、被写体が本以外の場合には、歪み補正を行わないようにする。

【0007】また、摄影台上に載置された被写体の形状 データを検出する形状検出手段と、形状検出手段により 検出された形状データに基づいて、撮影台上に載置された被写体が本であるか否かを識別する被写体識別手段と をさらに備え、選択手段は、被写体識別手段により被写体が本であると識別されたときにはデータの強み補正を行うモードを選択し、被写体が本以外であると識別されたときには歪み補正を行わないモードを選択するようにしてもよい。これにより、被写体の形状データに基づいて被写体が本であるか否かが識別され、本であると識別 された場合には、自動的に歪み補正を行い、本以外であると識別された場合には、自動的に歪み補正を行い、本以外であると識別された場合には、自動的に歪み補正を行わないようにして、オリジナルに近い画像データを得る。

## [8000]

【発明の実施の形態】以下、本発明の一実施形態による 画像読み取り装置について図面を参照して説明する。図 1 は第1 の実施形態による画像読み取り装置の外観図、 図2 は画像読み取り装置にブック原稿を載畫した様子を 示す図である。画像読み取り装置は、書籍・ファイル等 のブック原稿BD又は遺跡物・臓器等の立体物が上向き に置かれる原稿台3(接影台)を有し、この原稿台3の上方には、内部に摄像素子(本実施形態ではCCDラインイメージセンサ)を有して、その走査により原稿台3上の原稿を読み取る撮像カメラ部1が設けられている。また、原稿台3の上方奥側には、原稿を照明する照明部2が配置され、さらにその下方には、画像読み取り条件の設定や画像歪み補正を行うか否かの選択を行うかの操作パネル4、及び原稿の上端部形状を写し出す測距をラー7(高さ検出手段)が配設されている。この測距をラー7をラインセンサで読み取った原稿上端部の画像データは、原稿台3上には画像の読み取り開始の指示を受け付けるスタートキー5、6が、左右ページ用に一つずつ配設されている。

【0009】図3は、画像読み取り装置を横から見たときの光学系及び撮像素子の配置を示す図である。操像カメラ部1は反射ミラー11、振像レンズ12及びCCDラインイメージセンサ13(以下、ラインセンサという)より構成されており、照明部2からの光で照射された原稿台3上の原稿像、及び測距ミラー7に写った原稿の端面像を、反射ミラー11を介して撮像レンズ12によりラインセンサ13上に結像させる。照明部2には、光源としてハロゲンランプ20が設けられている。本装置の光学系は、提像レンズ12によって原稿の像を縮小させて結像させる縮小光学系となっている。

【0010】図4は、撮像カメラ部1の駆動機構の構成 を示す斜視図である。図に示されるように、ラインセン サ13が取り付けられたスキャナ14は、画像が結像さ れる焦点面上において副走査方向(図示矢印A方向)に 移動できるように、2本のガイド軸15と送りネジ16 によって移動可能な構成とされている。送りネジ16は パルスモータ17により駆動伝達系19(ベルトとプー リー) を介して回転する。スキャナ14は、ホームポジ ションセンサ18 a 及びエンドセンサ18 b によってそ の開始位置と終了位置が検出され、ホームポジションセ ンサ18aがONしてからのパルスモータ17への入力 パルス数をカウントすることにより、位置決め制御され る。操像カメラ部1は、主走査方向の読み取りをライン センサ13で行い、このラインセンサ13を主走査方向 と直交する副走査方向に移動させることにより、2次元 の原稿画像の読み取りを行う。また、撮像レンズ12 は、前後方向(図示矢印B方向)に移動可能な構成とな っており、不図示のフォーカス用モータで原稿面の高さ に応じて自動焦点(AF)動作が行われる。

【0011】図5は操作パネル4の一例を示す図である。操作パネル4には、画像読み取り条件等の各種設定を行う選択キー41a~a,42,43、リセットキー44、歪み補正選択キー46、及び液晶パネル45が設けられている。選択キー41a~eはブリンタの用紙サイズ選択に、選択キー42,43は片ページ読み取りと

見開き読み取りの切り換えに用いられる。また、リセットキー44は各種設定条件のクリアに、歪み補正選択キー46は画像歪み補正を行うモードと画像歪み補正を行わないモードの切り替えに用いられる。また、液晶パネル45は、画像読み取り装置の現在の設定状態や装置の状況などを表示する。

【〇〇12】図6は、画像読み取り装置の制御系のブロック図である。装置全体の制御を行うCPU27は、スタートキー5,6が押されているかどうかをチェックしたり、操作パネル4を制御したり、ランプ制御部28を介して照明部2のON/OFFを制御したり、スキン制御部29を介してラインセンサ13を副走査方向にを登したり、レンズ駆動部30を介してAF制御動作を行ったりする。この装置による画像読み取りの基本的動作は、まず、ラインセンサ13がホームポジションが作は、まず、ラインセンサ13がホームポジションが移動して原稿面と測距ミラー7に写っている原稿上端部を同時に読み取り、原稿上端部の形状よりレンズ制御(AF制御)を行いながら画像を順次読み取り、画像データをメモリ26に記憶させる。

【0013】より詳細には、ラインセンサ13上に結像 した原稿像はラインセンサ13内部で光電変換された 後、A/Dコンパータ21へ送られて、デジタルデータ に変換される。このデジタル化された画像データは、エ ッジ検出部23、原稿サイズ検出部24、指検出部25 及び画像歪み補正部22へ送られる。CPU27は、エ ッジ検出部23の検出結果に基づいて原稿の高さデータ を、原稿サイズ検出部24の検出結果に基づいて原稿サ イズを、指検出部25の検出結果に基づいて原稿を押さ える手や指の位置をそれぞれ演算してメモリ26に記憶 させ、また、これらのデータから、自動合焦(AF)制 御用データ、画像歪み補正係数を算出し、メモリ26に 記憶させる。そして、これらの原稿高さデータ、原稿サ イズ、指位置及び画像歪み補正係数より、画像歪み補正 部22に送られた画像データの歪み補正、濃度補正、枠 消し、指消しなどを行って、外部に出力する。この外部 へ出力されたデータは、例えばプリンタを用いて用紙上 に画像出力されたり、また、パソコンなどに入力されて 画像デ―タとして記憶される。なお、本実施形態では、 装置にプリンタ(不図示)が接続されており、操作パネ ル4からのプリンタの用紙選択が行える。

【0014】また、CPU27には、外部装置50と通信するためのインタフェース51が接続されており、このインタフェース51を介して外部装置50から各種の制御コマンドや情報を受け取り、また、外部装置50に対して動作状況などの情報を送ることができる。

【0015】次に、第1の実施形態による画像読み取り 装置の読み取り処理について図7のフローチャートを参 照して説明する。装置の電源が投入されると(#1)、 CPU27は、メモリ内のデータや各種設定事項のクリ ア等のために初期設定を行い(#2)、続いてスタート キー5又は6が押されるまで待機する(#3)。そし て、スタートキー5又は6が押下されると(#3でYE S)、服明部2を点灯させて(#4)、予備スキャン動 作(#5)を開始し、ラインセンサ13により被写体の 形状と高さを読み取る。次に、CPU27は、予備スキ ャンで検出したデータのチェックを行い、データに異常 がある場合には(#6でNO)、警告を発して(#1 4)、スキャン動作を終了し、照明部2を消灯させて (#15)、スタートキー5又は6が押されるまで再び 待機する (#3)。検出データが正常である場合には (#6でYES)、予備スキャン時に検出した被写体の 高さデータからAF制御データを算出する(#7)。そ して、スタートキー5又は6が押下される前に歪み補正 選択キー46を用いて画像歪み補正を行うモードが選択 されていた場合には(#8でYES)、CPU27は、 予備スキャン時に検出した形状データと高さデータから 画像歪み補正係数の演算を行い(#9)、本スキャンを 開始する(#10)。これに対して、画像歪み補正を行 わないモードが選択されていた場合には(#8でN O)、画像歪み補正係数の演算を行わず、画像歪み補正 係数を全て1 (標準値)に設定して、本スキャンを開始

【0016】次に、CPU27は、#7で算出したAF 制御データに基づいてAF制御(#11)を行いながら 副走査方向の各読み取りラインの画像読み取りを行い、 各ラインの読み取りデータに対して#9で算出した画像 歪み補正係数を用いた画像歪み補正、エッジ強調とスム ージング処理を行うMTF(Modulation Transfer Func tion) 補正、及び濃度補正等の画像処理(#12)を施 した後に、これらの画像データを操作パネル4等で設定 した各種モードに従って出力する。そして、全てのライ ンの読み取りが終了したか否かを判断し(#13)、終 アしていなければ(#13でNO)、#11へ戻って、 全てのラインの読み取りが終了するまで#11乃至#1 3の処理を繰り返す。全てのラインの読み取りが終了す ると (#13でYES)、CPU27は、 照明部2を消 灯させて(#15)、次のページの原稿の読み取りのた めにステップ#3に関り、全てのページの原稿の読み取 りが終了するまで#3乃至#15の処理を繰り返す。

【0017】上述したように、第1の実施形態では、作業者が歪み補正選択キー46を用いて画像歪みの補正を行うか否かを選択することができるので、被写体が本の場合には、高さデータに基づいて本用の画像歪み補正を行って、行曲がり、文字縮み等の画像の歪みを取り除いた画像を得ることができる。また、被写体が本以外の場合には、画像歪み補正を行わないようにして、オリジナルに近い形状の画像を得ることができる。これにより、被写体が本であるか否かに関わらず被写体の性質に応じた正確な画像を得ることができる。

【0018】次に、第2の実施形態による画像読み取り

装置の読み取り処理について図8のフローチャートを参 脛して説明する。第1の実施形態では、作業者が歪み補 正選択キー46を用いて画像歪みの補正を行うか否かを 選択したが、第2の実施形態では、CPU27が予備ス キャン時に検出した被写体の形状データと高さデータか ら自動的に画像歪みの補正を行うか否かを選択する。装 置の靉窕が投入されると(#21)、CPU27は、図 7の#2乃至#5に相当する処理を行った後に(#22. 乃至#25)、予備スキャンで検出したデータのチェッ クを行い(#26)、データに與常がある場合には(# 26でNO)、警告を発して(#34)、スキャン動作 を終了し、照明部2を消灯させて(#35)、スタート キー5又は6が押されるまで再び待機する(#23)。 検出データが正常である場合には(#26でYES)、 CPU27は、予備スキャン時に検出した被写体の高さ データからAF制御データを算出する(#27)。そし て、予備スキャン時に検出した被写体の形状データと高 さデータから被写体が本であるか否かを識別する(#2 8)。被写体が本である場合には、綴じ部に相当する部 分以外の高さデータが連続的に変化し、また、被写体形 状がほぼ長方形になる。従って、被写体がこれらの特徴 を持つている場合には、被写体が本であると判断し、こ の種の特徴を持つていない場合には、被写体が本以外で・ あると判断する。そして、CPU27は、被写体が本で あると判断した場合には(#28でYES)、自動的に 画像歪み補正を行うモードを選択して、予備スキャン時で に検出した形状データと高さデータから画像歪み補正係 数の演算を行い(#29)、本スキャンを開始する(# 30)。これに対して、被写体が本以外であると判断し た場合には(#28でNO)、自動的に画像歪み補正を 行わないモードを選択して、画像歪み補正係数の演算を 行わず、画像盃み補正係数を全て1(標準値)に設定し で、本スキャンを開始する(#30)。

【0019】次に、CPU27は、#27で算出したA F制御データに基づいてAF制御(#31)を行いなが ら副走査方向の各読み取りラインの画像読み取りを行 い、各ラインの読み取りデータに対して、エッジ強調と スムージング処理を行うMTF補正、濃度補正、及び# 29で算出した画像歪み補正係数を用いた画像歪み補正 等の画像処理(#32)を施した後に、これらの画像デ 一タを操作パネル4等で設定した各種モードに従って出 力する。この際、#28で被写体が本以外であると判断 して、画像歪み補正係数に1をセットしていた場合に は、画像歪み補正を行わない。この後、CPU27は、 全てのラインの読み取りが終了したか否かを判断し(# 33)、終了していなければ(#33でNO)、#31 へ戻って、全てのラインの読み取りが終了するまで#3 1乃至#33の処理を繰り返す。全てのラインの読み取 りが終了すると(#33でYES)、照明部2を消灯さ せて(#35)、次のページの原稿の読み取りのために

ステップ#23に戻り、全てのページの原稿の読み取り が終了するまで#23乃至#35の処理を繰り返す。

【0020】上述したように、第2の実施形態では、予備スキャン時に検出した被写体の形状データと高さデータから自動的に被写体が本であるか否かを識別し、被写体が本であると識別されたときには画像歪みの補正を行うモードを選択し、被写体が本以外であると識別されたときには画像歪みの補正を行わないモードを選択することができるので、被写体の性質に応じた正確な画像を得ることができる。

【0021】本発明は、上記実施形態に限られるものではなく、様々な変形が可能である。例えば、上記の第2の実施形態では、予備スキャン時に検出した被写体の形状データと高さデータの両方を用いて被写体が本であるか否かを識別したが、形状データと高さデータのいずれか一方を用いて被写体が本であるか否かを識別してもよい。

#### [0022]

【免明の効果】以上のように本発明によれば、データ補正を行うか否かを選択する選択手段を設けたことにより、被写体が本の場合には、高さデータに基づいて本用の画像歪み補正を行って、行曲がり、文字縮み等の歪みを取り除いた画像を得ることができる。また、被写体が本以外の場合には、データ補正を行わないようにして、オリジナルに近い形状の画像を得ることができる。これにより、被写体の性質に応じた正確な画像を得ることができる。

【0023】また、形状データに基づいて、撮影台上に 載置された被写体が本であるか否かを識別する被写体識 別手段をさらに備え、被写体識別手段により被写体が本 であると識別されたときには画像歪みの補正を行うモードを選択し、被写体が本以外であると識別されたときには画像歪みの補正を行わないモードを選択することにより、作業者の手を介することなく、自動的に上記の作用効果が得られる。

### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施形態による画像読み取り装置の外観図である。

【図2】画像銃み取り装置にブック原稿を載置した様子 を示す図である。

【図3】 画像読み取り装置を視から見た場合の光学系及びラインセンサの配置を示す図である。

【図4】提像カメラ部の駆動機構の構成を示す斜視図である。

[図5] 操作パネルの一例を示す図である。

【図6】 画像読み取り装置の制御系のブロック図である。

【図7】本発明の第1の実施形態による画像読み取り装置の読み取り処理を示すフローチャートである。

【図8】本発明の第2の実施形態による画像読み取り装置の読み取り処理を示すフローチャートである。

#### 【符号の説明】

3 原稿台(撮影台)

7 測距ミラー(高さ検出手段)

12 提像レンズ

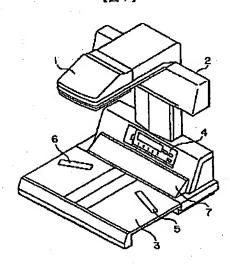
13 ラインセンサ(摄像聚子、形状検出手段)

22 画像歪み補正部(画像歪み補正手段)

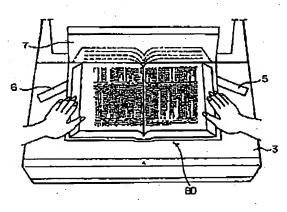
27 CPU(制御手段、画像歪み補正手段、形状検 出手段、被写体識別手段)

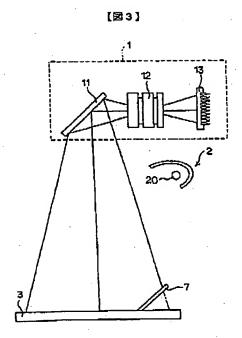
46 歪み補正選択キー(選択手段)

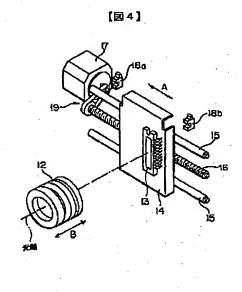
[図1]



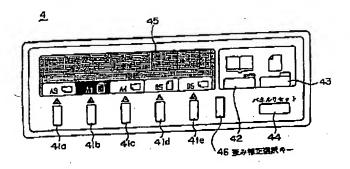
[図2]



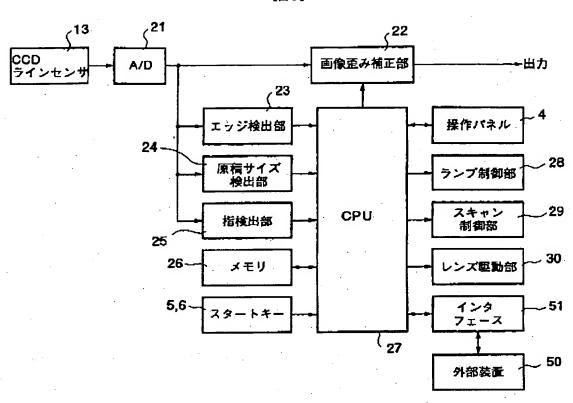


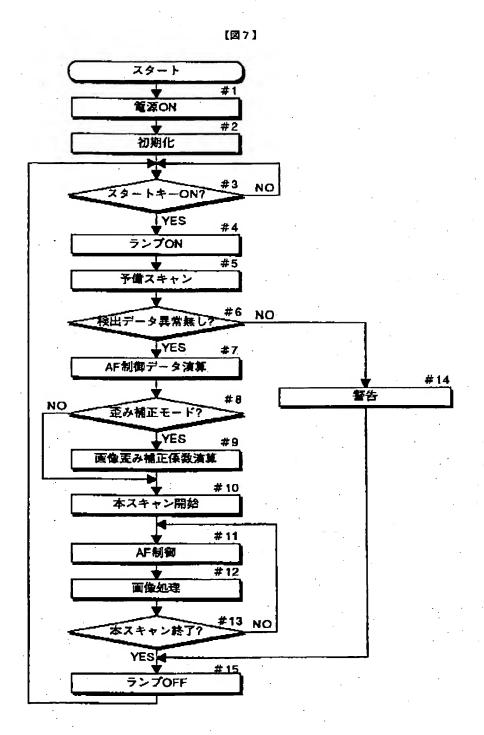


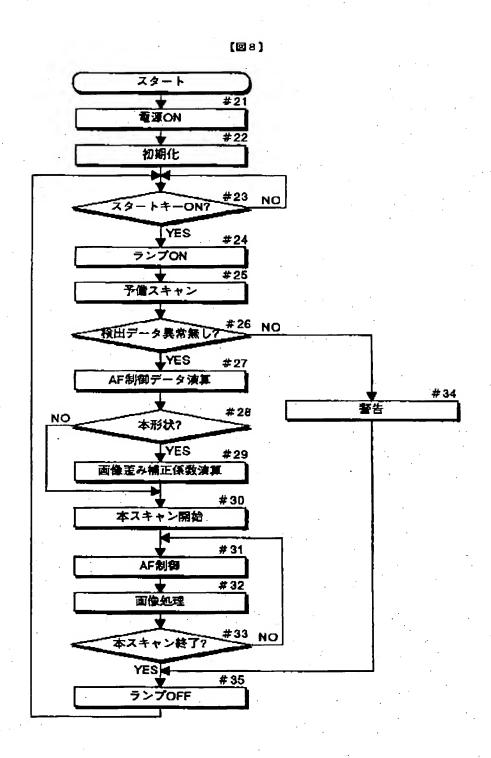
【図5】











## フロントページの続き

(72) 発明者 毛呂 文則

大阪市中央区安土町二丁目3番13号 大阪

国際ビル ミノルタ株式会社内

(72) 発明者 大林 邦明

大阪市中央区安土町二丁目3番13号 大阪

国際ビル ミノルタ株式会社内

(72) 発明者 米山 剛

大阪市中央区安土町二丁目3番13号 大阪

国際ビル ミノルタ株式会社内

Fターム(参考) 50072 CA03 DA02 EA05 LA12 RA11

RA20 VA06

5C076 AA02 AA23 BA03 BA05 BB32

CA03 CA10